

159 Le point H est le point d'intersection de \mathcal{P} avec sa perpendiculaire d passant par A. Comme $\vec{n}(-1; 2; 1)$ est un vecteur normal au plan \mathcal{P} , $\vec{n}(-1; 2; 1)$ est un vecteur directeur de d . Une représentation paramétrique de d est donc :

$$\begin{cases} x = -8 - t \\ y = 17 + 2t \text{ avec } t \in \mathbb{R}. \\ z = 8 + t \end{cases}$$

Comme H appartient à la fois à d et à \mathcal{P} , ses coordonnées $(x; y; z)$ vérifient le système :

$$\begin{cases} -x + 2y + z + 4 = 0 \\ \quad \begin{matrix} x = -8 - t \\ y = 17 + 2t \\ z = 8 + t \end{matrix} \text{ avec } t \in \mathbb{R}. \end{cases}$$

En substituant les expressions de x , y et z dans la première équation, on obtient :

$$-(-8 - t) + 2(17 + 2t) + (8 + t) + 4 = 0$$

soit $54 + 6t = 0$ ce qui équivaut à $6t = -54$ soit à $t = \frac{-54}{6}$ donc à $t = -9$.

On a alors : $x = -8 - (-9) = 1$; $y = 17 + 2 \times (-9) = -1$ et $z = 8 + (-9) = -1$.

Le point H a donc pour coordonnées $(1; -1; -1)$.